

## Amérique du Nord – Juin 2010 – Série S – Exercice

L'espace est rapporté à un repère orthonormal  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

Les points A, B et C ont pour coordonnées respectives :

$$A(1; -2; 4) \quad B(-2; -6; 5) \quad C(-4; 0; -3)$$

1.
  - a. Démontrer que les points A, B et C ne sont pas alignés.
  - b. Démontrer que le vecteur  $\vec{n}(1; -1; -1)$  est un vecteur normal au plan (ABC).
  - c. Déterminer une équation du plan (ABC).
2.
  - a. Déterminer une représentation paramétrique de la droite passant par le point O et orthogonale au plan (ABC).
  - b. Déterminer les coordonnées du point O' projeté orthogonal du point O sur le plan (ABC).
3. On désigne par H le projeté orthogonal du point O sur la droite (BC).  
Soit  $t$  le réel tel que  $\overline{BH} = t\overline{BC}$ .
  - a. Démontrer que  $t = \frac{\overline{BO} \cdot \overline{BC}}{\|\overline{BC}\|^2}$ .
  - b. En déduire le réel  $t$  et les coordonnées du point H.

---

## Analyse

Un exercice d'entraînement idéal pour appliquer certaines notions fondamentales de géométrie dans l'espace : orthogonalité, projetés orthogonaux, produit scalaire, droites et plans, etc. La troisième question, sans être à proprement parler délicate, aborde le thème de la projection orthogonale d'un point sur une droite, thème qui est loin d'être le plus apprécié par les élèves en général ...

---

## Résolution

### Question 1.a.

Pour montrer que les points A, B et C ne sont pas alignés, il suffit, par exemple, de vérifier que les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  ne sont pas colinéaires.

Or, on a facilement :  $\overrightarrow{AB}(-3; -4; 1)$  et  $\overrightarrow{AC}(-5; 2; -7)$ .

En considérant avec les abscisses et les ordonnées de ces vecteurs, on constate que :

$\frac{-5}{-3} \neq \frac{2}{-4}$ . Ces deux vecteurs ne sont donc pas colinéaires.

Les points A, B et C ne sont pas alignés.

### Question 1.b.

D'après la question précédente, les points A, B et C n'étant pas alignés, ils définissent bien un plan.

Pour montrer que le vecteur  $\vec{n}$  est normal à ce plan, il suffit de montrer qu'il est orthogonal aux deux vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$ , soit  $\overrightarrow{AB} \cdot \vec{n} = 0$  et  $\overrightarrow{AC} \cdot \vec{n} = 0$ .

Le repère considéré étant orthonormal, on a facilement :

$$\overrightarrow{AB} \cdot \vec{n} = -3 \times 1 + (-4) \times (-1) + 1 \times (-1) = -3 + 4 - 1 = 0$$

$$\overrightarrow{AC} \cdot \vec{n} = -5 \times 1 + 2 \times (-1) + (-7) \times (-1) = -5 - 2 + 7 = 0$$

Le vecteur  $\vec{n}$  est un vecteur normal au plan (ABC).

### Question 1.c.

Le plan (ABC) est l'ensemble des points  $M(x, y, z)$  de l'espace qui vérifient :  $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ .

Or, on a :  $\overline{AM}(x-1; y+2; z-4)$ . On en déduit immédiatement :

$$\begin{aligned}\overline{AM} \cdot \vec{n} &= 0 \\ \Leftrightarrow (x-1) \times 1 + (y+2) \times (-1) + (z-4) \times (-1) &= 0 \\ \Leftrightarrow x - y - z - 1 - 2 + 4 &= 0 \\ \Leftrightarrow x - y - z + 1 &= 0\end{aligned}$$

Une équation du plan (ABC) est  $x - y - z + 1 = 0$ .

### Question 2.a.

La droite considérée étant orthogonale au plan (ABC), elle admet pour vecteur directeur le vecteur  $\vec{n}$ . Un point  $M(x, y, z)$  de l'espace appartient alors à cette droite si, et seulement si, les vecteurs  $\overline{OM}$  et  $\vec{n}$  sont colinéaires. C'est-à-dire s'il existe un réel  $t$  tel que :  $\overline{OM} = t\vec{n}$ .  
Or :

$$\overline{OM} = t\vec{n} \Leftrightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -t \\ z = -t \end{cases}$$

Finalement :

La droite passant par O et orthogonale au plan (ABC) admet pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = t \\ y = -t \\ z = -t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

### Question 2.b.

Puisque la droite considérée à la question précédente passe par O et est orthogonale au plan (ABC), son intersection avec ce plan n'est autre, par définition, que le projeté orthogonal du point O sur ce plan, c'est-à-dire le point O'.

Puisque le point O' est un point de cette droite, il existe un réel  $t$  tel que :  $O'(t, -t, -t)$ .

Par ailleurs, O' étant un point du plan (ABC), ses coordonnées vérifient l'équation

$$x - y - z + 1 = 0. \text{ On a donc : } t - (-t) - (-t) + 1 = 0, \text{ soit } 3t + 1 = 0 \text{ et, finalement : } t = -\frac{1}{3}.$$

On en déduit immédiatement :  $O' \left( -\frac{1}{3}; \frac{1}{3}; \frac{1}{3} \right)$ .

$$O' \left( -\frac{1}{3}; \frac{1}{3}; \frac{1}{3} \right)$$

*Question 3.a.*

On a :  $\overline{BH} = t\overline{BC} \Rightarrow \overline{BH} \cdot \overline{BC} = t\overline{BC} \cdot \overline{BC} = t\overline{BC}^2 = t\|\overline{BC}\|^2$ .

Mais on a également :

$$\overline{BH} \cdot \overline{BC} = (\overline{BO} + \overline{OH}) \cdot \overline{BC} = \overline{BO} \cdot \overline{BC} + \overline{OH} \cdot \overline{BC}.$$

Le point H étant le projeté orthogonal du point O sur la droite (BC), le vecteur  $\overline{OH}$  est orthogonal à tout vecteur directeur de cette droite, en particulier au vecteur  $\overline{BC}$ . On a donc :  $\overline{OH} \cdot \overline{BC} = 0$ , puis  $\overline{BH} \cdot \overline{BC} = \overline{BO} \cdot \overline{BC}$  et enfin :  $\overline{BO} \cdot \overline{BC} = t\|\overline{BC}\|^2$ .

Ainsi, on a bien :

$$t = \frac{\overline{BO} \cdot \overline{BC}}{\|\overline{BC}\|^2}$$

*Question 3.b.*

On a facilement :  $B(-2; -6; 5) \Leftrightarrow \overline{OB}(-2; -6; 5) \Leftrightarrow \overline{BO}(2; 6; -5)$  et  $\overline{BC}(-2; 6; -8)$ .

On en déduit :

$$\overline{BO} \cdot \overline{BC} = 2 \times (-2) + 6 \times 6 + (-5) \times (-8) = -4 + 36 + 40 = 72$$

Et :

$$\|\overline{BC}\|^2 = (-2)^2 + 6^2 + (-8)^2 = 4 + 36 + 64 = 104$$

D'où :

$$t = \frac{\overline{BO} \cdot \overline{BC}}{\|\overline{BC}\|^2} = \frac{72}{104} = \frac{8 \times 9}{8 \times 13} = \frac{9}{13}$$

Il vient alors, en notant  $(x_H, y_H, z_H)$  les coordonnées du point H :

$$\overrightarrow{BH} = t\overrightarrow{BC} \Leftrightarrow \overrightarrow{BH} = \frac{9}{13}\overrightarrow{BC} \Leftrightarrow \begin{cases} x_H + 2 = \frac{9}{13} \times (-2) \\ y_H + 6 = \frac{9}{13} \times 6 \\ z_H - 5 = \frac{9}{13} \times (-8) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_H = -\frac{18}{13} - 2 \\ y_H = \frac{54}{13} - 6 \\ z_H = \frac{-72}{13} + 5 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_H = -\frac{44}{13} \\ y_H = -\frac{24}{13} \\ z_H = -\frac{7}{13} \end{cases}$$

Conclusion :

$$t = \frac{9}{13} \text{ et } H\left(-\frac{44}{13}; -\frac{24}{13}; -\frac{7}{13}\right).$$